

RVC-P3270

高精度3D工业相机

RVC-P3270高精度3D工业相机，单点重复精度高达0.012mm，内置自研3D成像算法，抗环境光性能优异，运行更稳定，可广泛应用于3C数码、家电、汽车零部件生产工艺中位置度、间隙、面差等检测场景。

航空铝一体化机身 提供全方位防护



防水等级大幅提升



防尘等级大幅提升



通过专业振动测试



千兆网口数据传输

一体式集成机身
稳固牢靠

免风扇散热设计
减重、降噪、体积更小



搭载高解析度镜头
让点云噪声更小

高亮 3D 模块
稳定出光
实现稳定可靠的扫描

高耐环境性能机身
航空铝合金外壳
IP65 级防护



核心优势

超高精度

自研机器视觉高精度标定算法，单点重复精度高达 0.012mm。

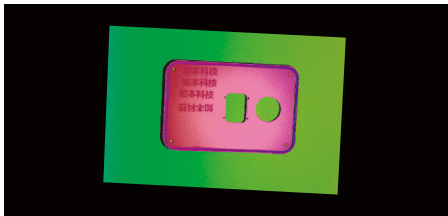
稳定可靠

具备 IP65 防护等级，多项测试，可在严苛的环境中稳定运行。

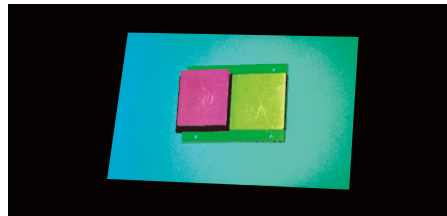
抗环境光干扰

自研动态条纹结构光技术，对高亮工件成像效果优异。

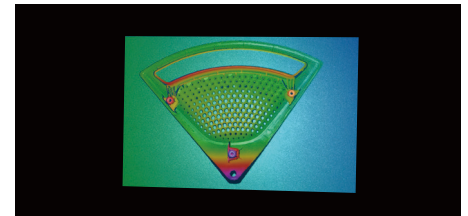
点云展示



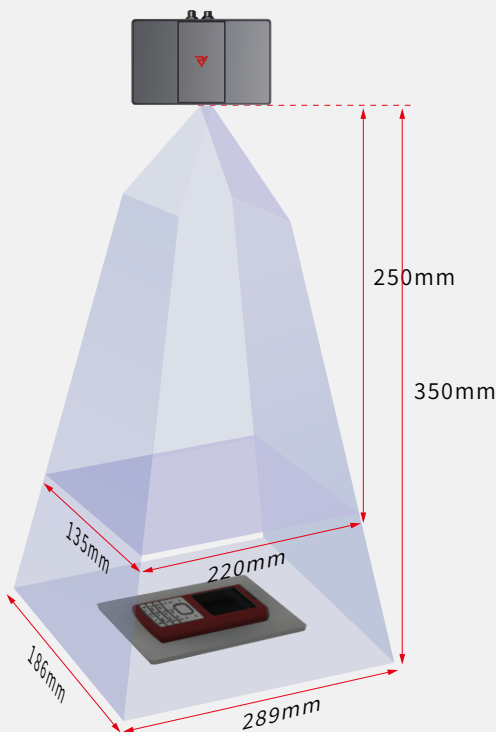
结构件胶圈检测点云



金属件划痕检测点云



结构件凹槽检测点云



产品参考数据

型号	RVC-P3270
最短拍摄时间(秒/帧)	1.43
分辨率(MP)	3.2 双目
工作距离范围(mm)	250~350
近视野(FOV)(mm)	220*135 @ 250
远视野(FOV)(mm)	289*186 @ 350
XY方向分辨率(mm)	0.11~0.15
Z轴单点重复精度(mm)	0.012~0.020
Z轴区域重复精度(mm)	0.0004~0.0012
光源	RGB LED
通讯接口	千兆以太网
相机重量(kg)	1.6
相机尺寸(mm)	250*135*57
工作电压/电流	DC 24V/3.75A
防护等级	IP65
工作温度(°C)	0~45
工作湿度(%RH)	20~80(无凝结)
标准配件	电源适配器、电源线、数据线
是否支持第三方开发	是
支持的开发语言	C/C++/C#/Python
支持的开发平台	Linux/Windows
适配的第三方软件库	Halcon/OpenCV/Open3D/PCL/VisionPro



RVC-P5330

高精度3D工业相机

RVC-P5330高精度3D工业相机适用于装配、涂胶、打磨、焊接等高精度视觉定位引导场景，也用于表面缺陷、结构尺寸等高精度检测，可对各类复杂工件、金属、塑料等典型物体输出高精度点云，满足大部分工业应用需求。

航空铝一体化机身 提供全方位防护



防水等级大幅提升



防尘等级大幅提升



通过专业振动测试



千兆网口数据传输

一体式集成机身
稳固牢靠

免风扇散热设计
减重、降噪、体积更小



搭载高解析度镜头
让点云噪声更小

高亮 3D 模块
稳定出光
实现稳定可靠的扫描

高耐环境性能机身
航空铝合金外壳
IP65 级防护



核心优势

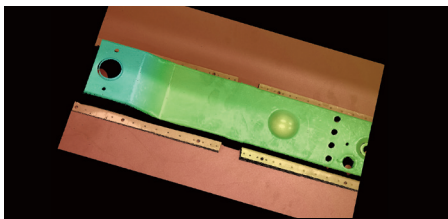
更高精度

配置 500 万像素双目镜头，单点重复精度可达 0.025mm，满足客户对 X、Y 方向测量或定位等高分辨率画面输出的需求。

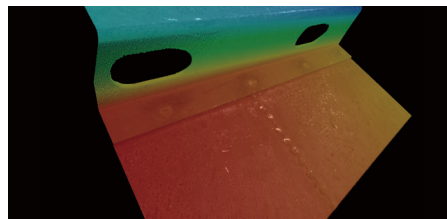
抗环境光干扰

自研动态条纹结构光技术，可同时多种材质进行拍摄检测，抗环境光干扰能力得到大幅提升，成像更完整。

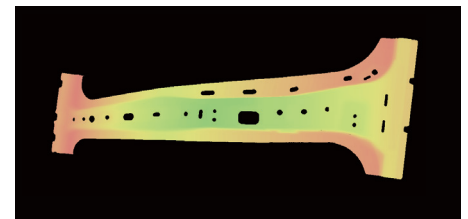
点云展示



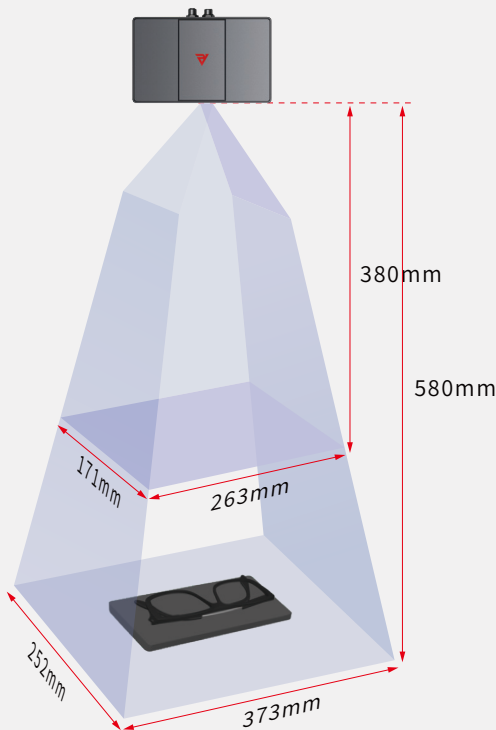
钣金件涂胶检测点云



钢板工件点云



汽车B柱工件点云



产品参考数据

型号	RVC-P5330
最短拍摄时间(秒/帧)	2.0
分辨率 (MP)	5.0 双目
工作距离范围 (mm)	380-580
近视野(FOV) (mm)	263*171@380
远视野(FOV) (mm)	373*252@580
XY方向分辨率 (mm)	0.11-0.17
Z轴单点重复精度 (mm)	0.025-0.046
Z轴区域重复精度 (mm)	0.0017-0.0044
光源	蓝色 LED
通讯接口	千兆以太网
相机重量 (kg)	1.7
相机尺寸 (mm)	250*135*57
工作电压/电流	DC 24V/3.75A
防护等级	IP65
工作温度 (°C)	0~45
工作湿度 (%RH)	20~80 (无凝结)
标准配件	电源适配器、电源线、数据线
是否支持第三方开发	是
支持的开发语言	C/C++/C#/Python
支持的开发平台	Linux/Windows
适配的第三方软件库	Halcon/OpenCV/Open3D/PCL/VisionPro



RVC-P2600

高精度3D工业相机

RVC-P2600高精度3D工业相机，采用双目镜头，紧凑结构设计，性能稳定、防水防尘、耐高温，适应大量粉尘、水汽、油污的厂房环境，广泛应用于焊接、切割、打磨、喷涂、定位装配、涂胶等高精度视觉定位场景。

航空铝一体化机身 提供全方位防护



防水等级大幅提升



防尘等级大幅提升



通过专业振动测试



千兆网口数据传输

一体式集成机身
稳固牢靠

免风扇散热设计
减重、降噪、体积更小



搭载高解析度镜头
让点云噪声更小

高亮 3D 模块
稳定出光
实现稳定可靠的扫描

高耐环境性能机身
航空铝合金外壳
IP65 级防护



核心优势



高防护性

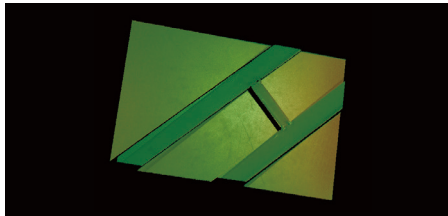
航空铝一体式机身设计，IP65 级防水防尘。



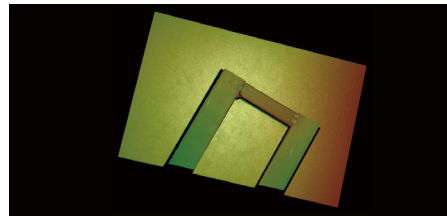
抗环境光干扰

自研动态条纹结构光技术，可同时多种材质进行拍摄检测，抗环境光干扰能力得到大幅提升，成像更完整。

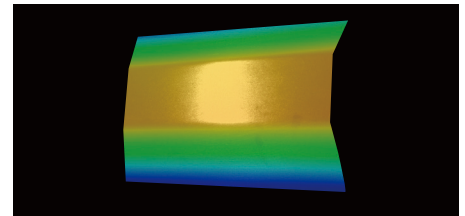
点云展示



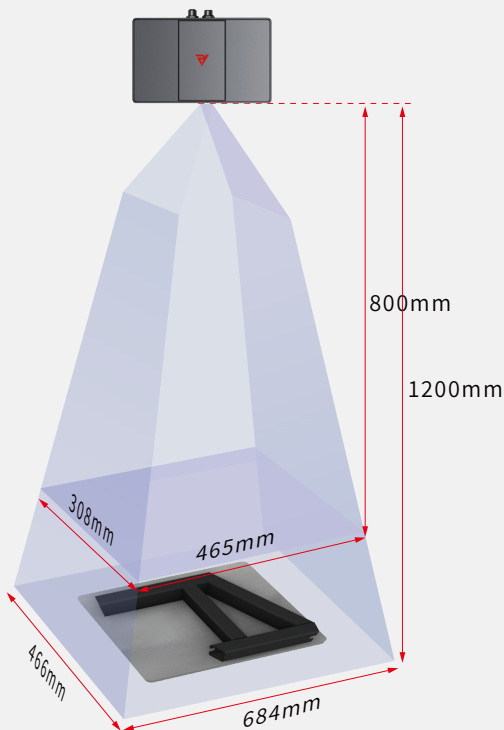
焊接工件点云



焊接工件点云



大型车体喷涂引导点云



产品参考数据

型号	RVC-P2600
最短拍摄时间(秒/帧)	1.42
分辨率 (MP)	1.6 双目
工作距离范围 (mm)	800~1200
近视野(FOV) (mm)	465*308@800
远视野(FOV) (mm)	684*466@1200
XY方向分辨率 (mm)	0.35~0.52
Z轴单点重复精度 (mm)	0.106~0.348
Z轴区域重复精度 (mm)	0.010~0.026
光源	RGB LED
通讯接口	千兆以太网
相机重量 (kg)	1.7
相机尺寸 (mm)	220*135*57
工作电压/电流	DC 24V/3.75A
防护等级	IP65
工作温度 (°C)	0~45
工作湿度 (%RH)	20~80 (无凝结)
标准配件	电源适配器、电源线、数据线
是否支持第三方开发	是
支持的开发语言	C/C++/C#/Python
支持的开发平台	Linux/Windows
适配的第三方软件库	Halcon/OpenCV/Open3D/PCL/VisionPro



RVC-P3600

高精度3D工业相机

RVC-P3600高精度3D工业相机，双目结构光技术，单点重复精度高达0.06mm，性能稳定、防水防尘、耐高温，适应大量粉尘、水汽、油污的厂房环境，广泛应用于抓取、切割、打磨、喷涂、定位装配、涂胶等高精度视觉定位场景。

航空铝一体化机身 提供全方位防护



防水等级大幅提升



防尘等级大幅提升



通过专业振动测试



千兆网口数据传输

一体式集成机身
稳固牢靠

免风扇散热设计
减重、降噪、体积更小



搭载高解析度镜头
让点云噪音更小

高亮 3D 模块
稳定出光
实现稳定可靠的扫描

高耐环境性能机身
航空铝合金外壳
IP65 级防护



核心优势



高防护性

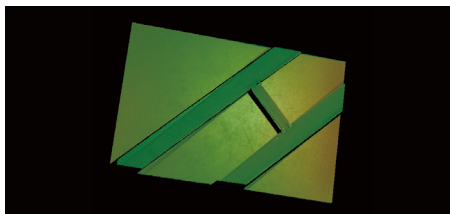
航空铝一体式机身设计，IP65 级防水防尘。



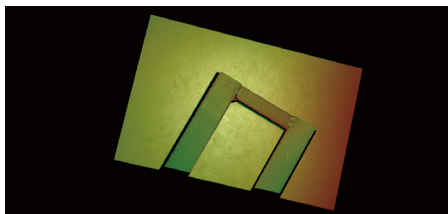
抗环境光干扰

自研动态条纹结构光技术，可同时多种材质进行拍摄检测，抗环境光干扰能力得到大幅提升，成像更完整。

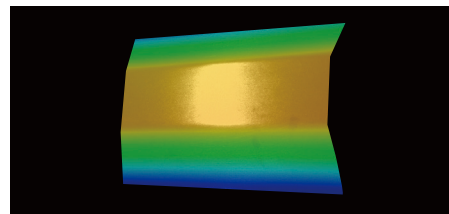
点云展示



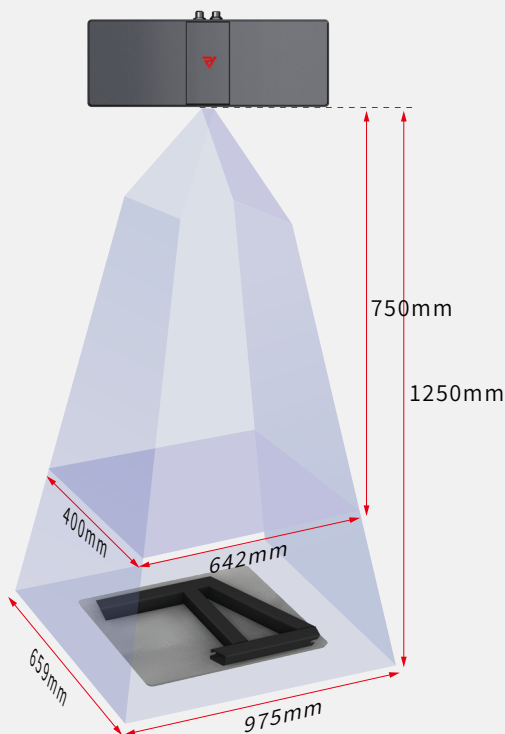
焊接工件点云



焊接工件点云



大型车体喷涂引导点云



产品参考数据

型号	RVC-P3600
最短拍摄时间(秒/帧)	1.8
分辨率 (MP)	3.2 双目
工作距离范围 (mm)	750~1250
近视野(FOV) (mm)	642*400@750
远视野(FOV) (mm)	975*659@1250
XY方向分辨率 (mm)	0.32~0.54
Z轴单点重复精度 (mm)	0.06~0.24
Z轴区域重复精度 (mm)	0.004~0.009
光源	RGB LED
通讯接口	千兆以太网
相机重量 (kg)	2.25
相机尺寸 (mm)	400*135*57
工作电压/电流	DC 24V/3.75A
防护等级	IP65
工作温度 (°C)	0~45
工作湿度 (%RH)	20~80 (无凝结)
标准配件	电源适配器、电源线、数据线
是否支持第三方开发	是
支持的开发语言	C/C++/C#/Python
支持的开发平台	Linux/Windows
适配的第三方软件库	Halcon/OpenCV/Open3D/PCL/VisionPro



RVC-P31300&P32200 中大视野 3D 工业相机

RVC-P31300&P32200中大视野3D工业相机，视野范围大、精度高、成像速度快、抗环境光优异，可对大量结构复杂、紧密堆叠、无序放置的各类物件拍照并输出高质量的3D点云数据，引导机器人完成对各类大小工件无序抓取、物料分拣、上下料、拆码垛、喷涂等操作，广泛适用于汽车制造、物流箱包、电子产品、重工机械、食品、家电等各个领域。

航空铝一体化机身 提供全方位防护



防水等级大幅提升



防尘等级大幅提升



通过专业振动测试



千兆网口数据传输

一体式集成机身
稳固牢靠

免风扇散热设计
减重、降噪、体积更小



搭载高解析度镜头
让点云噪音更小

高亮 3D 模块
稳定出光
实现稳定可靠的扫描

高耐环境性能机身
航空铝合金外壳
IP65 级防护



核心优势

更高精度

单点重复精度高达0.1mm，实现大视野远距离的高精度拍摄，轻松应对结构复杂、紧密堆叠的多种工件。

抗环境光干扰

自研动态条纹结构光技术，可同时对多种材质进行拍摄检测，抗环境光干扰能力得到大幅提升，成像更完整。

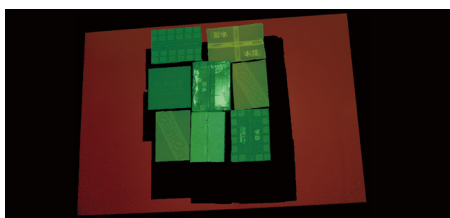
多版本选择

提供蓝光/白光选择，满足客户多场景需求。

更大视野

2.5*1.6 @ 3.3 米大视野，1.3 米大景深，轻松整体覆盖各种应用场景。

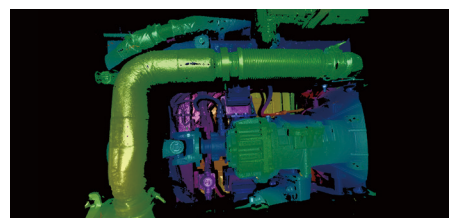
点云展示



各类纸箱点云

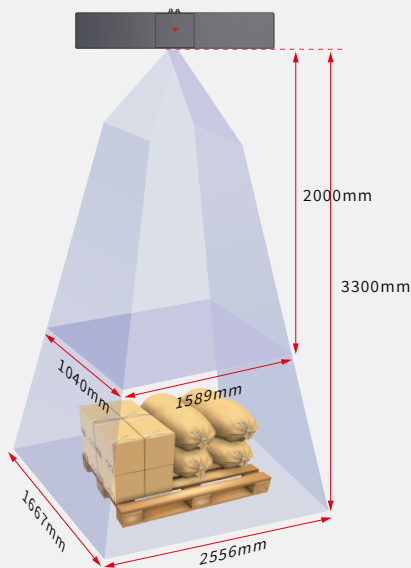


软包拆码垛点云

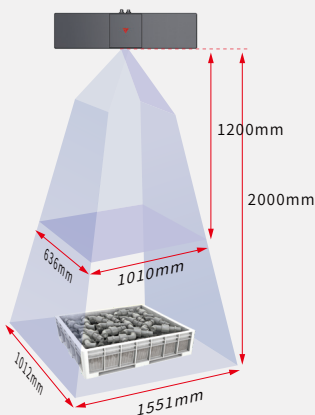


车底盘点云

RVC-P32200 3D工业相机



RVC-P31300 3D工业相机



产品参考数据

型号	RVC-P32200	RVC-P31300
最短拍摄时间(秒/帧)	1.8	1.8
分辨率 (MP)	3.2 双目	3.2 双目
工作距离范围 (mm)	2000-3300	1200-2000
近视野 (FOV) (mm)	1589*1040@2000	1010*636@1200
远视野 (FOV) (mm)	2556*1667@3300	1551*1012@2000
XY方向分辨率 (mm)	0.85-1.5	0.5-0.7
Z轴单点重复精度 (mm)	0.22-0.77	0.10-0.46
Z轴区域重复精度 (mm)	0.004-0.03	0.008-0.019
相机重量 (kg)	4.0	2.6
相机尺寸 (mm)	760*135*58	560*135*58
光源	RGB LED	
通讯接口	千兆以太网	
工作电压/电流	DC 24V/3.75A	
防护等级	IP65	
工作温度 (°C)	0-45	
工作湿度 (%RH)	20-80 (无凝结)	
标准配件	电源适配器、电源线、数据线	
是否支持第三方开发	是	
支持的开发语言	C/C++/C#/Python	
支持的开发平台	Linux/Windows	
适配的第三方软件库	Halcon/OpenCV/Open3D/PCL/VisionPro	

